

Appareil de mesure.  $\rightarrow$  résultat de mesure réel.

Observables : opérateur hermitique.  $\sim$  val propres réels.



observables  
(Appareils de mesure)

valeurs prop.  
(résultat de mesure)

$$[H, S] = 0, [H, A] = 0, [S, A] = 0$$

$$\exists(E), \exists(S), \exists(a)$$

E.C.O.C

## SÉRIE 5 :

### Exercice 1

On considère un système physique dont l'espace des états est à trois dimensions et rapporté à la base orthonormée formée par  $\{|u_1\rangle, |u_2\rangle, |u_3\rangle\}$ . Dans la base de ces trois vecteurs, l'hamiltonien  $H$  du système et l'observable  $A$  sont donnés par :

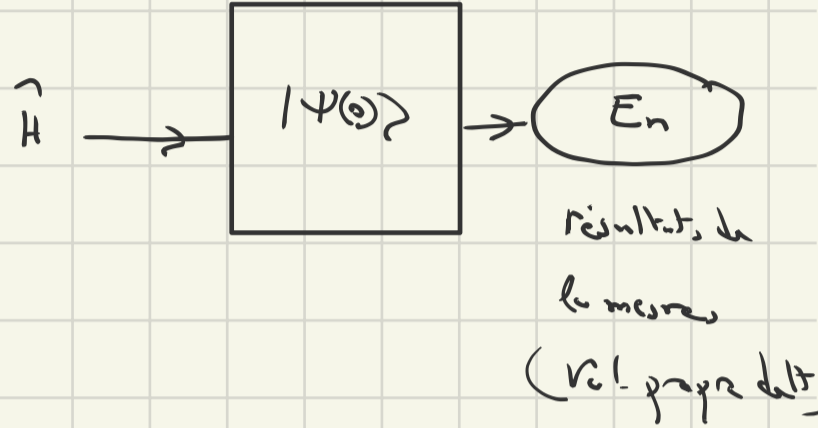
$$H = \hbar\omega_0 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad A = a \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$a$  et  $\omega_0$  sont des constantes réelles. Le système à l'instant  $t = 0$  est dans l'état :

$$|\psi(0)\rangle = \frac{i}{\sqrt{2}}|u_1\rangle + \frac{1}{2}|u_2\rangle + \frac{1}{2}|u_3\rangle$$

- 1) On mesure, à l'instant  $t = 0$ , l'énergie du système, quelles valeurs peut-on trouver et avec quelles probabilités ?  
- Calculer pour le système dans l'état  $|\psi(0)\rangle$  l'écart quadratique moyen  $\Delta H$ .
- 2) A  $t = 0$  on mesure  $H$ , on trouve  $2\hbar\omega_0$ , quel est le vecteur d'état immédiatement après la mesure?
- 3) Au lieu de mesurer  $H$  à l'instant  $t = 0$ , on mesure  $A$ , quels résultats peut-on trouver et avec quelles probabilités? Quel est le vecteur d'état immédiatement après la mesure?
- 4) Calculer le vecteur d'état  $|\psi(t)\rangle$  du système à l'instant  $t$ .
- 5) Quels résultats obtient-on si l'on mesure à l'instant  $t$  l'observable  $A$ ? Interprétation?

$$|\psi(0)\rangle = \frac{i}{\sqrt{2}}|u_1\rangle + \frac{1}{2}|u_2\rangle + \frac{1}{2}|u_3\rangle$$



1) Energies du système (val. prop. de  $\vec{H}$ ) :

$$\det(\vec{H} - \lambda \mathbb{1}_{3,3}) = 0$$

val. prop. = résultats de mesure =  $\{ \hbar\omega_0, 2\hbar\omega_0 \}$

$$H = \hbar\omega_0 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{matrix} |u_1\rangle \\ |u_2\rangle \\ |u_3\rangle \end{matrix}$$

2 fois dégénéré

$$H|u_1\rangle = \hbar\omega_0|u_1\rangle = E_{V-p} \text{ (non dégénéré)}$$

$|u_2\rangle$  : vect. prop. associé à  $2\hbar\omega_0$

$$H|u_2\rangle = 2\hbar\omega_0|u_2\rangle$$

$$H|u_3\rangle = 2\hbar\omega_0|u_3\rangle$$

} 2 fois dégénéré

\* probabilité :

résultats de mesures =  $\{ \hbar\omega_0, 2\hbar\omega_0 \}$

$$P(\hbar\omega_0) = |\langle u_1 | \psi(t) \rangle|^2$$

$$\langle u_1 | \psi(t) \rangle = (1 \ 0 \ 0) \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{i}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

$$\langle u_1 | \psi(t) \rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$P(\hbar\omega_0) = \frac{1}{2}$$

\*  $P(2\hbar\omega_0)$

$$P(2\hbar\omega_0) = \sum_{i=1}^3 |\langle u_i | \psi(t) \rangle|^2$$

$$P(2\hbar\omega_0) = |\langle u_2 | \psi(t) \rangle|^2 + |\langle u_3 | \psi(t) \rangle|^2$$

$$= \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 + \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 = \frac{1}{2}$$

$$\sum P(E_n) = 1$$

Écart quadratique :

$$\langle A \rangle_{|\psi\rangle} = \langle \psi | A | \psi \rangle \quad \checkmark$$

$$\langle A \rangle_{|\psi(t)\rangle} = \langle \psi(t) | H | \psi(t) \rangle = \begin{pmatrix} -\frac{i}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \hbar\omega_0 & 0 \\ 0 & 2\hbar\omega_0 \\ 0 & 0 & 2\hbar\omega_0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{i}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

$$\langle A \rangle = \sum_i P(a_i) \cdot a_i \quad \checkmark$$

$$\langle H \rangle = \sum_i P(E_i) E_i \quad \checkmark$$

$$= \hbar\omega_0 \times \frac{1}{2} + (2\hbar\omega_0) \times \frac{1}{2}$$

$$\langle H \rangle = \frac{3}{2} \hbar\omega_0 \rightarrow \langle H \rangle^2 = \frac{9}{4} (\hbar\omega_0)^2$$

$$\Delta H = \left( \langle H^2 \rangle - \langle H \rangle^2 \right)^{1/2}$$

\*  $H^2$  :

$$H^2 = (\hbar\omega)^2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix}$$

val propres :  $= \left\{ (\hbar\omega)^2, 4(\hbar\omega)^2 \right\}$   
↑ " " " " ↑

$$\langle H^2 \rangle = \sum p(a_i) a_i$$

$$= \frac{1}{2} \times (\hbar\omega)^2 + \frac{1}{4} \times 4 \cdot (\hbar\omega)^2$$

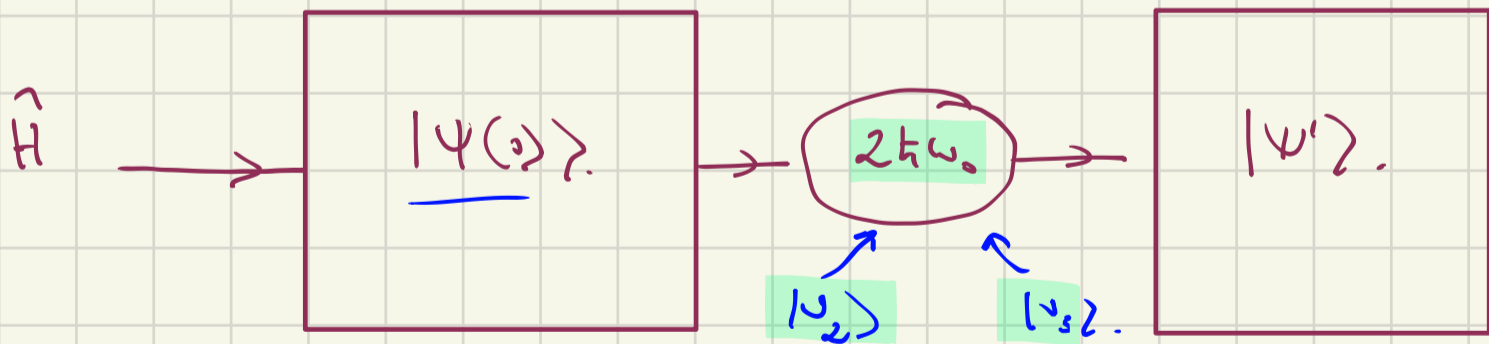
$$\langle H^2 \rangle = \frac{5}{2} (\hbar\omega)^2$$

$$\Delta H^2 = \frac{5}{2} (\hbar\omega)^2 - \frac{9}{4} (\hbar\omega)^2$$

$$\Delta H^2 = \frac{1}{4} (\hbar\omega)^2$$

2) À  $t=0$ , mes  $\{H\} = 2\hbar\omega_0$   
 avant la mesure.

après la mesure



$$|\psi_c\rangle = \frac{P_n |\psi\rangle}{\|P_n |\psi\rangle\|}$$

$P_n$  projection :  $P^2 = P$

$$P_n = |u_2\rangle\langle u_2| + |u_3\rangle\langle u_3|$$

$$\begin{aligned}
 P_n |\psi(t)\rangle &= \left( |u_2\rangle\langle u_2| + |u_3\rangle\langle u_3| \right) |\psi(t)\rangle \\
 &= |u_2\rangle \underbrace{\langle u_2|\psi(t)\rangle}_{=1/2} + |u_3\rangle \underbrace{\langle u_3|\psi(t)\rangle}_{=1/2} \\
 &= \frac{1}{2} |u_2\rangle + \frac{1}{2} |u_3\rangle.
 \end{aligned}$$

$$\| P_n |\psi(t)\rangle \| = \left( \frac{1}{4} + \frac{1}{4} \right)^{1/2} = \left( \frac{1}{2} \right)^{1/2} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$|\psi(t)\rangle = \frac{\frac{1}{2}|u_2\rangle + \frac{1}{2}|u_3\rangle}{\frac{1}{\sqrt{2}}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ |u_2\rangle + |u_3\rangle \}. \quad \text{Reduktion: der Faktor 1/2}$$

$$|\psi(t)\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} |u_1\rangle + \frac{1}{2} |u_2\rangle + \frac{1}{2} |u_3\rangle$$

3)

$$\tilde{A} \rightarrow |\psi(t)\rangle \rightarrow \begin{matrix} \langle u_2| \\ \langle u_3| \end{matrix}$$

$$A = a \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$\bar{A} = a \begin{pmatrix} |u_2\rangle & |u_3\rangle \\ \langle u_2| & \langle u_3| \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & a \\ a & 0 \end{pmatrix}$$

$$\det(\bar{A} - \lambda A_{22}) = 0 \implies \begin{vmatrix} -\lambda & a \\ a & -\lambda \end{vmatrix} = 0$$

$$\lambda^2 - a^2 = 0 \implies \begin{cases} \lambda_+ = +a \\ \lambda_- = -a \end{cases}$$

$$\begin{matrix} \underline{+a} & \rightarrow & |u_2\rangle \\ & & |+a\rangle \\ \underline{-a} & \rightarrow & |-a\rangle \end{matrix}$$

$$* f(+a) = \langle \underbrace{+a} | \psi(0) \rangle + \langle u_1 | \psi(0) \rangle.$$

$$\underline{\underline{|+a\rangle}}: \quad \bar{A} | +a \rangle = \underbrace{+a} | +a \rangle. \quad \text{E.V. 3. (i)}$$

$$| +a \rangle = \alpha | u_2 \rangle + \beta | u_3 \rangle.$$

$$(i) \Rightarrow \therefore \begin{pmatrix} 0 & a \\ a & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$$

$$\cancel{\alpha} \beta = \cancel{\alpha} \alpha. \quad \underline{\underline{|\alpha = \beta|}}$$

$$| +a \rangle: \text{normal} \quad |\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1.$$

$$|\alpha|^2 + |\alpha|^2 = 1.$$

$$|\alpha|^2 = \frac{1}{2}.$$

$$\underline{\underline{|\alpha|}} = \frac{1}{\sqrt{2}}.$$

$$\alpha = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot e^{i\varphi} \quad (\varphi = 0)$$

$$\alpha = \frac{1}{\sqrt{2}} = \beta.$$

$$\underline{\underline{|+a\rangle}} = \frac{1}{\sqrt{2}} | u_2 \rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} | u_3 \rangle + 0 | u_1 \rangle$$

$$f(+a) = \underbrace{|\langle +a | \psi(0) \rangle|^2} + |\langle u_1 | \psi(0) \rangle|^2$$

$$\langle +a | \psi(0) \rangle = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \end{pmatrix}$$

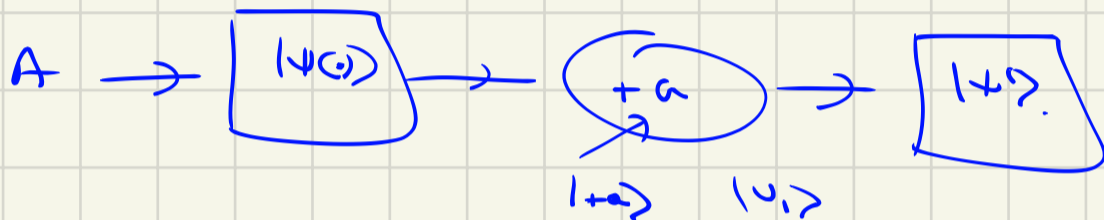
$$= \frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\langle u_1 | \psi(t) \rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$P(+a) = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} = 1$$

$$P(-a) = 0$$

\*  $|\psi\rangle$



$$|\psi\rangle = \frac{P_n |\psi(t)\rangle}{\|P_n |\psi(t)\rangle\|}$$

$$P_n = |+\rangle \langle +| + |-\rangle \langle -|$$

$$P_n |\psi(t)\rangle = |+\rangle \langle + | \psi(t) \rangle + |-\rangle \langle - | \psi(t) \rangle$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} |+\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |-\rangle$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} |u\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |u_1\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |v_1\rangle$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = |\psi(t)\rangle$$

$$|\psi\rangle = |\psi(t)\rangle : \text{pas d'évolution}$$

4) l'état à l'instant t :

$$|\psi(t)\rangle = U(t, t_0) \cdot |\psi(t_0)\rangle$$

$$U(t, t_0) = \exp\left(-i \frac{\hat{H}}{\hbar} t\right)$$

$$U(t, t_0) |\psi(t_0)\rangle = \exp\left(-i \frac{\hat{H}}{\hbar} t\right) \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}} |u_1\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |u_2\rangle \right\}$$

$$A |u_n\rangle = a_n |u_n\rangle$$

$$f(A) |u_n\rangle = f(a_n) |u_n\rangle$$

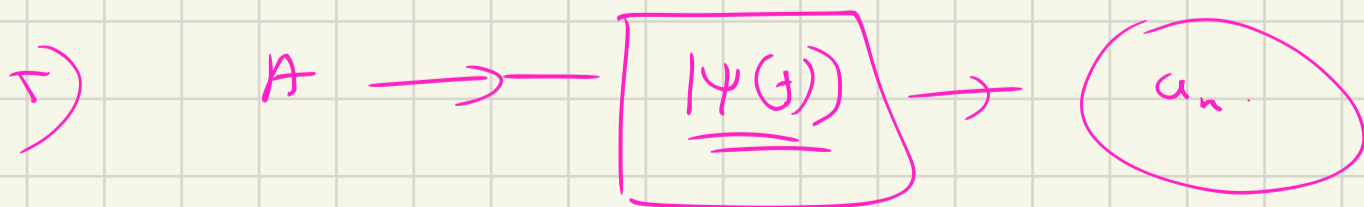
$$U(t, t_0) |\psi(t_0)\rangle = e^{-i \frac{\hat{H}}{\hbar} t} \frac{1}{\sqrt{2}} |u_1\rangle + e^{-i \frac{\hat{H}}{\hbar} t} \frac{1}{\sqrt{2}} |u_2\rangle$$

$$\text{or } \hat{H} |u_n\rangle = E_n |u_n\rangle$$

$$\exp\left(-i \frac{\hat{H}}{\hbar} t\right) |u_n\rangle = \exp\left(-i \frac{E_n}{\hbar} t\right) |u_n\rangle$$

$$|\psi(t)\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} e^{-i \omega_1 t} |u_1\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} e^{-2i \omega_1 t} |u_2\rangle$$

$$+ \frac{1}{\sqrt{2}} e^{-2i \omega_1 t} |u_2\rangle$$





$$(AB^*)^T = A^T B$$

$$B^* = \begin{pmatrix} 0 & +2i & 0 \\ -2i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$(B^*)^T = \begin{pmatrix} 0 & -2i & 0 \\ 2i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = B$$

$$(B^*)^T = B : B \text{ hermitique.}$$

#### Exercice 4

Dans la description de Schrödinger les états d'un système quantique évoluent avec le temps conformément à la loi :

$$|\alpha(t)\rangle = U(t, t_0) |\alpha(t_0)\rangle$$

$U(t, t_0)$  est un opérateur linéaire unitaire d'évolution défini par la relation :

$$i\hbar \frac{d}{dt} U(t, t_0) = H(t, t_0) U(t, t_0) \quad \text{avec} \quad U(t_0, t_0) = 1$$

Dans laquelle  $H$  est l'hamiltonien associé à l'énergie du système.

- 1) Retrouver l'équation de Schrödinger qui régit l'évolution des états  $|\alpha(t)\rangle$ .
- 2) Établir la loi qui gouverne l'évolution des valeurs moyennes des observables du système.
- 3) La description de Heisenberg se déduit de celle de Schrödinger par transformation unitaire  $U^+(t, t_0)$ . A l'état  $|\alpha(t)\rangle$  et à l'observable  $A$ , de la description de Schrödinger, correspondent donc, dans la description de Heisenberg, l'état  $|\alpha_H\rangle$  et l'observable  $A_H(t)$  tels que :

$$|\alpha_H\rangle = U^+(t, t_0) |\alpha(t)\rangle \quad \text{et} \quad A_H(t) = U^+(t, t_0) A U(t, t_0)$$

Trouver l'équation d'évolution des observables dans la description de Heisenberg.

- 4) Trouver la forme, dans la description de Heisenberg, des opérateurs position  $X_H(t)$  et d'impulsion  $P_H(t)$  (avec  $t_0 = 0$ ) d'une particule libre.

$$i) \quad i\hbar \frac{d|\alpha\rangle}{dt} = i\hbar \frac{d}{dt} (U(t, t_0) |\alpha(t_0)\rangle)$$

$$= i\hbar \left( \frac{d}{dt} U(t, t_0) \right) |\alpha(t_0)\rangle$$

$$= H U(t, t_0) |\alpha(t_0)\rangle$$

$$\left( i\hbar \frac{d|\alpha\rangle}{dt} \right) = \left( H |\alpha(t)\rangle \right)$$

$$* \quad (A_0)^{\dagger} = B^T A^T$$

$$-i\hbar \frac{d\langle\alpha|}{dt} = \langle\alpha| H^{\dagger} \rightarrow \frac{d\langle\alpha|}{dt} = -\frac{1}{i\hbar} \langle\alpha| H$$

2) soit  $A$  un op. q/q.

$$\langle A \rangle = \langle \alpha | A | \alpha \rangle,$$

$$\frac{d}{dt} \langle A \rangle = \frac{d}{dt} \langle \alpha(t) | A | \alpha(t) \rangle$$

$$= \left( \frac{d}{dt} \langle \alpha | \right) A | \alpha \rangle + \langle \alpha | \frac{d}{dt} | \alpha \rangle + \langle \alpha | A \frac{d}{dt} | \alpha \rangle$$

$$= \frac{1}{i\hbar} \langle \alpha | [A, H] | \alpha \rangle + \langle \frac{dA}{dt} \rangle + \frac{1}{i\hbar} \langle \alpha | [A, H] | \alpha \rangle$$

$$= \frac{1}{i\hbar} \langle \alpha | (A H - H A) | \alpha \rangle + \langle \frac{dA}{dt} \rangle$$

$$= \frac{1}{i\hbar} \langle \alpha | [A, H] | \alpha \rangle + \langle \frac{dA}{dt} \rangle$$

$$\frac{d}{dt} \langle A \rangle = \frac{1}{i\hbar} \langle [A, H] \rangle + \langle \frac{dA}{dt} \rangle$$

$$\frac{d}{dt} \langle x \rangle = \frac{1}{i\hbar} \langle [x, H] \rangle + \langle \frac{dx}{dt} \rangle$$

$$[x, H] = [x, \frac{p^2}{2m} + V(x)] =$$

$$= [x, \frac{p^2}{2m}] + [x, V(x)] =$$

$$= [x, p] \cdot \frac{1}{2m} \cdot \frac{\partial p^2}{\partial p} + \left( [x, V] \right) \frac{\partial V}{\partial x}$$

$$\langle A, f(\psi) \rangle = \langle A, \psi \rangle \cdot \frac{\partial f}{\partial \psi}$$

$$= i\hbar \cdot \frac{\partial \psi}{\partial \psi} = i\hbar \cdot \frac{1}{\psi}$$

$$\frac{d}{dt} \langle \alpha \rangle = \frac{1}{i\hbar} \langle \psi | \frac{\partial \rho}{\partial t} \rangle = \frac{1}{\hbar} \langle \rho \rangle$$

$$\left| \frac{d}{dt} \langle x \rangle = \frac{\langle \rho \rangle}{\hbar} \right|$$

Ex 8

$$\underline{A} \psi(x) = \psi(x) \cdot \checkmark \quad A \cdot \bullet = \checkmark$$

$$A (\lambda \psi_1 + \sigma \psi_2) = \lambda A \psi_1 + \sigma A \psi_2$$

$$A (\lambda \psi_1 + \sigma \psi_2) = \lambda \psi_1 + \sigma \psi_2$$

$$\lambda A \psi_1 + \sigma A \psi_2 = \lambda \psi_1 + \sigma \psi_2$$

A : n'est pas linéaire.

$$D_x = \frac{d}{dx}$$

$$D_x \psi = \frac{d\psi}{dx}$$

$$D_x (\lambda \psi_1 + \sigma \psi_2) = \frac{d}{dx} (\lambda \psi_1 + \sigma \psi_2)$$

$$\lambda_1 D_x \psi_1 + \lambda_2 D_x \psi_2 = \lambda_1 \frac{d\psi_1}{dx} + \lambda_2 \frac{d\psi_2}{dx}$$

$D_x$  - operateur lineaire.

$$C.\psi = \ln(\psi).$$

$$C(\lambda_1 \psi_1 + \lambda_2 \psi_2) = \ln(\lambda_1 \psi_1 + \lambda_2 \psi_2) \neq$$

$$\lambda_1 C\psi_1 + \lambda_2 C\psi_2 = \lambda_1 \ln\psi_1 + \lambda_2 \ln\psi_2$$

$C$  n'est pas lineaire.

### Exercice 10

Soit dans un problème à une dimension, une particule dont la fonction d'onde est donnée par :

$$\psi(x) = N \frac{e^{i p_0 x}}{\sqrt{x^2 + a^2}}$$

Où  $a$  et  $p_0$  sont des constantes réelles, et  $N$  un coefficient de normalisation.

- 1) Déterminer  $N$  pour que  $\psi(x)$  soit normée.
- 2) On mesure la position de la particule; quelle est la probabilité pour que le résultat soit compris entre  $-a/\sqrt{3}$  et  $+a/\sqrt{3}$  ?
- 3) Calculer la valeur moyenne de l'impulsion d'une particule ayant  $\psi(x)$  comme fonction d'onde.

1)  $\psi$  est normé ( $\Rightarrow$ )  $\langle \psi | \psi \rangle = 1$ .

$$\langle \psi | \psi \rangle = \int_{\text{espace}} \psi^* \psi dx = 1$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |\psi|^2 dx = 1$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{|x|^2}{x^2+a^2} dx = 1 \Rightarrow |x|^2 \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{x^2+a^2} = 1$$

$$|x|^2 = \frac{1}{\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{x^2+a^2}}$$

$$|x| = \sqrt{\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{x^2+a^2}}$$

$$x = a \cdot \operatorname{tg} \varphi \Rightarrow x^2 + a^2 = a^2 \operatorname{tg}^2 \varphi + a^2 = a^2 (1 + \operatorname{tg}^2 \varphi)$$

$$x^2 + a^2 = \frac{a^2}{\cos^2 \varphi}$$

$$dx = a \cdot \frac{d\varphi}{\cos^2 \varphi}$$

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx}{a^2+x^2} &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \frac{a \cdot d\varphi}{\cos^2 \varphi} \times \frac{\cos^2 \varphi}{a^2} \\ &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \frac{d\varphi}{a} = \frac{1}{a} \varphi \Big|_{-\frac{\pi}{2}}^{+\frac{\pi}{2}} \\ &= \frac{\pi}{a} \end{aligned}$$

$$|z| = \sqrt{a} \rightarrow z = \sqrt{a} \cdot e^{-i\phi}$$

$$2) \quad \lambda \left( -\frac{a}{3} < x < +\frac{a}{3} \right) = \int_{-\frac{a}{3}}^{+\frac{a}{3}} |\psi|^2 dx$$

$$3) \quad \langle P \rangle_{\psi} = \langle \psi | P | \psi \rangle \quad \int |x\rangle \langle x| dx = 1$$

$$= \langle \psi | P \cdot 1 | \psi \rangle$$

$$= \langle \psi | P \cdot \int |x\rangle \langle x| dx | \psi \rangle$$

$$= \int \langle \psi | P | x \rangle \langle x | \psi \rangle dx$$

$$= \int \langle \psi | P | x \rangle \psi(x) dx$$

$$= \int \left( \langle x | P | \psi \rangle \right)^* \psi(x) dx$$

$$= \int \psi^* \frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \psi(x) dx$$

$$\langle P \rangle = \int \psi^* P \psi(x) dx$$

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} \psi^* \frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \psi(x) dx$$

$$\vec{x} \rightarrow x$$

$$\vec{x} |x\rangle = x \cdot |x\rangle$$

$$|p\rangle : \hat{P} |p\rangle = p \cdot |p\rangle$$

$$\hat{X} |p\rangle = i\hbar \frac{d}{dp} |p\rangle$$

### Exercice 15

On considère un oscillateur harmonique de masse  $m$  et de pulsation  $\omega$ , l'hamiltonien est alors donné par ;

$$H = \frac{P^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 X^2$$

A l'instant  $t = 0$ , l'état de cet oscillateur est donné par ;  $|\psi(0)\rangle = \sum_n C_n |\varphi_n\rangle$  où  $|\varphi_n\rangle$  sont les états stationnaires de  $H$ , d'énergies ;

$$E_n = \left(n + \frac{1}{2}\right) \hbar\omega.$$

- 1) Déterminer le vecteur d'état  $|\psi(t)\rangle$  à l'instant  $t > 0$ . Quelle est la probabilité  $P$  pour qu'une mesure de l'énergie de l'oscillateur effectuée à l'instant  $t$  donne un résultat supérieur à  $2\hbar\omega$  ? Lorsque  $\mathcal{P} = 0$ , quels sont les coefficients  $C_n$  non nuls ?
- 2) On suppose à partir de maintenant que seuls  $C_0$  et  $C_1$  sont différents de zéro.
  - a) Calculer les valeurs moyennes  $\langle X \rangle$ ,  $\langle P \rangle$ ,  $\langle X^2 \rangle$  et  $\langle P^2 \rangle$  dans l'état  $|\psi(0)\rangle$ , en déduire les écarts quadratiques moyens  $\Delta X$  et  $\Delta P$  dans ce même état.
  - b) Calculer la valeur moyenne de l'énergie  $\langle H \rangle$  dans l'état  $|\psi(0)\rangle$ . En imposant que  $\langle H \rangle = \hbar\omega$  et en écrivant la condition de normalisation de  $|\psi(0)\rangle$ , calculer  $|C_0|^2$  et  $|C_1|^2$ .
- 3) Le vecteur d'état normé  $|\psi(0)\rangle$  n'étant défini qu'à un facteur de phase globale près, on fixe ce facteur de phase en prenant  $C_0$  réel et positif. On pose  $C_1 = |C_1| \exp i\theta_1$ . En plus, de  $\langle H \rangle = \hbar\omega$ , on suppose que  $\langle X \rangle = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\hbar}{m\omega}}$ . Calculer  $\theta_1$ .
- 4)  $|\psi(0)\rangle$  étant ainsi déterminé, écrire  $|\psi(t)\rangle$  pour  $t > 0$  et calculer la valeur de  $\theta_1$  à l'instant  $t$ . En déduire la valeur moyenne  $\langle X(t) \rangle$  de la position à l'instant  $t$ .

$$\hat{H} = \frac{P^2}{2m} + \frac{1}{2} m \omega^2 X^2, \quad |\psi(0)\rangle = \sum C_n |\varphi_n\rangle.$$

$$\hat{H} |\varphi_n\rangle = E_n |\varphi_n\rangle : \text{E.V.P.}$$

$$E_n = \hbar\omega \left(n + \frac{1}{2}\right).$$

10)  $|\psi(t)\rangle :$

$$|\psi(t)\rangle = U(t, t_0) |\psi(t_0)\rangle.$$

$$U(t, t_0) = \exp\left(-i \frac{\hat{H}}{\hbar} (t - t_0)\right).$$

$$U(t, t_0) |\psi(t_0)\rangle = \exp\left(-i \frac{\hat{H}}{\hbar} (t - t_0)\right) \sum_n C_n |\varphi_n\rangle.$$

$$= \sum_n C_n \exp\left(-i \frac{\hat{H}}{\hbar} (t - t_0)\right) |\varphi_n\rangle$$

$$A|\varphi_n\rangle = E_n|\varphi_n\rangle$$

$$\exp\left(-i\frac{\hat{H}}{\hbar}t\right)|\varphi_n\rangle = \exp\left(-i\frac{E_n}{\hbar}t\right)|\varphi_n\rangle$$

$$= \exp(-i\omega(n+\frac{1}{2})t)|\varphi_n\rangle$$

$$|\psi(t)\rangle = U(t,0)|\psi(0)\rangle = \sum_n c_n e^{-i\omega(n+\frac{1}{2})t} |\varphi_n\rangle$$

\* 2)



$$P(E_n > 2\hbar\omega) ?$$

$$P(\underline{E_n > 2\hbar\omega}) = 1 - P(\underline{E_n < 2\hbar\omega})$$

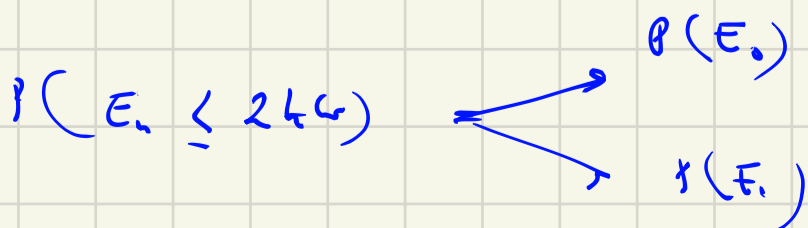
$$E_n > 2\hbar\omega \Rightarrow \hbar\omega(n+\frac{1}{2}) > 2\hbar\omega$$

$$\rightarrow n > 2 - \frac{1}{2}$$

$$\Rightarrow n > \frac{3}{2} \Rightarrow \underline{n = 2, 3, 4, \dots, \infty}$$

$$E_n \leq 2\hbar\omega \Rightarrow n \leq \frac{3}{2} = 1.5 \Rightarrow \underline{n = 1, 0}$$

$$P(E_n > 2\hbar\omega) + P(E_n \leq 2\hbar\omega) = 1$$





$$E_0 = \frac{\hbar \omega}{2} \quad E_1 = \frac{3\hbar \omega}{2}$$

$$n=0 \rightarrow |p_0\rangle$$

$$n=1 \rightarrow |p_1\rangle$$

$$E_1 \rightarrow |p_1\rangle$$

$$P(E_1) = |\langle p_0 | \psi(t) \rangle|^2 = |c_0|^2$$

$$\begin{aligned} \langle p_0 | \sum_n c_n e^{i\omega t} |p_n\rangle &= \sum_n c_n \langle p_0 | p_n \rangle \\ &= c_0 \end{aligned}$$

$$\delta_{0n} \Rightarrow n=0$$

$$P(E_1) = |\langle p_1 | \psi(t) \rangle|^2 = |c_1|^2$$

$$P = P(E_0) + P(E_1) = |c_0|^2 + |c_1|^2$$

$$\text{si. } P = 1 = |c_0|^2 + |c_1|^2$$

$$|c_0|^2 + |c_1|^2 = 1$$

$$|\psi(t)\rangle = \left[ \sum_n c_n e^{i\omega t} |p_n\rangle \right]$$

$$\langle \psi | \psi \rangle = 1$$

$$\Rightarrow \sum_n |c_n|^2 = 1$$

$$\langle \psi | \psi \rangle = \sum_n c_n^* \langle p_n | \sum_m c_m |p_m\rangle$$

$$= \sum_n \langle \psi_n^* | \psi \rangle \langle \psi_n | \psi \rangle$$

$\delta_{k,n}$

$$= \sum_n \langle \psi_n^* | \psi \rangle \langle \psi_n | \psi \rangle$$

$$= \sum_n |c_n|^2 = 1$$

$$\underbrace{|c_0|^2 + |c_1|^2 + \dots + \dots + |c_n|^2}_{=1}$$

$c_0, c_1$ : norm. un.

$$|\psi(0)\rangle = \underbrace{|c_0\rangle}_{=1} \cdot |\varphi_0\rangle + \underbrace{|c_1\rangle}_{=1} \cdot |\varphi_1\rangle \quad \checkmark$$

$$|\psi(t)\rangle$$

3)  $\langle X \rangle_{|\psi(0)\rangle}$

$$\langle X \rangle = \langle \psi(0) | X | \psi(0) \rangle$$

$$= \int \frac{\hbar}{2m\omega} (a^\dagger + a)$$

$$\langle X \rangle = \langle \psi(0) | \left( \frac{\hbar}{2m\omega} (a^\dagger + a) \right) | \psi(0) \rangle$$

$$= \left( \frac{\hbar}{2m\omega} \right) \left( \langle \psi(0) | a | \psi(0) \rangle + \langle \psi(0) | a^\dagger | \psi(0) \rangle \right)$$

$$= \left( \frac{\hbar}{2m\omega} \right) \{ \langle a \rangle + \langle a^\dagger \rangle \}$$

$$\langle a \rangle = (c_0^* \langle \varphi_0 | + c_1^* \langle \varphi_1 |) a (c_0 | \varphi_0 \rangle + c_1 | \varphi_1 \rangle)$$

$$\left. \begin{aligned} a | \varphi_n \rangle &= \sqrt{n} | \varphi_{n-1} \rangle \\ a^\dagger | \varphi_n \rangle &= \sqrt{n+1} | \varphi_{n+1} \rangle \end{aligned} \right\}$$

$$a^\dagger | \varphi_n \rangle = \sqrt{n+1} | \varphi_{n+1} \rangle$$

$$a | \varphi_0 \rangle = 0 | \varphi_{-1} \rangle = 0$$

$$a | \varphi_1 \rangle = \sqrt{1} | \varphi_0 \rangle$$









