

## Plan

- 1 **FILTRES DU PREMIER ORDRE**
  - Etude des filtres de premier ordre



## Expression de la fonction de transfert

Le dénominateur de la fonction de transfert  $\underline{H}$  d'un filtre du premier ordre est un polynôme du premier degré en  $j\omega$ . Pour étudier cette fonction, on pose :

$$x = \frac{\omega}{\omega_{ref}}$$

Avec  $\omega_{ref}$  et la pulsation de référence du circuit

L'écriture la plus générale de la fonction de transfert  $\underline{H}$  d'un filtre du premier ordre en fonction de la variable  $x$  est alors :

$$\underline{H}(jx) = \frac{\underline{N}(jx)}{1 + jx}$$

où  $\underline{N}(jx)$  est un polynôme en  $jx$  de degré inférieur ou égal à 1.



## Filtre passe-bas

### Fonction de transfert

#### Propriété

La fonction de transfert d'un filtre passe-bas du premier ordre s'écrit :

$$\underline{H}(jx) = \frac{H_0}{1 + jx} \quad , \quad \text{Avec} \quad x = \frac{\omega}{\omega_{ref}}$$

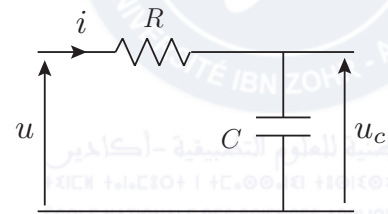
#### Exemple

La fonction de transfert du filtre RC :

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 + jRC\omega}$$

En prenant  $\omega_{ref} = 1/RC$  et  $x = \omega/\omega_{ref}$ , il vient :

$$H(jx) = \frac{1}{1 + jx}$$



## Filtre passe-bas

### Fréquence de coupure – bande passante

L'amplification en tension  $H$  d'un filtre passe-bas du premier ordre s'écrit en fonction de  $x$  :

$$H(x) = \frac{H_0}{\sqrt{1 + x^2}}$$

La fonction  $H(x)$  décroît quand  $x$  varie de 0 à  $+\infty$ . Elle est maximum pour  $x = 0$  et on a alors  $H_{max} = H_0$ . La pulsation de coupure  $\omega_c$  vérifie donc :

$$H(x_c) = \frac{H_0}{\sqrt{1 + x_c^2}} = \frac{H_0}{\sqrt{2}} \quad , \quad \text{avec} \quad x_c = \frac{\omega_c}{\omega_{ref}}$$

On en déduit :  $x_c = 1$  soit :

$$\omega_c = \omega_{ref} \quad \text{et} \quad f_c = \frac{\omega_c}{2\pi} = \frac{\omega_{ref}}{2\pi}$$

## Filtre passe-bas

### Fréquence de coupure – bande passante

#### Propriété

La bande passante d'un filtre passe-bas du premier ordre vaut :

$$BP(f) = \left[ 0, f_c = \frac{\omega_{ref}}{2\pi} \right]$$

où  $\omega_{ref}$  est la pulsation de référence du circuit.

## Filtre passe-bas

### Étude du gain

Le gain en tension  $G$  d'un filtre passe-bas du premier ordre s'écrit en fonction de  $x$  :

$$G(x) = 20 \log(H(x)) = 20 \log(H_0) - 10 \log(1 + x^2)$$

La fonction  $G(x)$  décroît quand  $x$  varie de 0 à  $+\infty$ . Elle est maximum pour  $x = 0$ , et on a alors :

$$G_{max} = G(0) = 20 \log(H_0)$$

## Filtre passe-bas

### Étude du gain

Pour tracer le diagramme de Bode, il faut connaître le comportement asymptotique de  $G$  quand  $x \rightarrow 0$  et quand  $x \rightarrow +\infty$

- Pour  $x = x_c = 1$ , on a  $H(x_c) = \frac{H_0}{\sqrt{2}}$  et  $G(x_c) = G_{max} - 3dB$
- Quand  $x \rightarrow 0$ , alors  $H(x) \rightarrow H_0$  et  $G(x) \rightarrow 20 \log(H_0) = G_{max}$   
⇒ Aux basses fréquences, L'asymptote correspondante est une droite horizontale.
- Quand  $x \rightarrow +\infty$ , alors  $H(x) \rightarrow \frac{H_0}{x}$  et  
 $G(x) \rightarrow 20 \log(H_0) - 20 \log(x) = G_{max} - 20 \log(x)$   
⇒ Aux hautes fréquences, le gain  $G$  tend vers la droite  $G_{max} - 20 \log(x)$ . En échelle logarithmique, il s'agit d'une droite de pente  $-20$  dB/décade. Les deux courbes asymptotes se coupent en  $x = x_c = 1$

## Filtre passe-bas

### Étude du phase

La phase  $\phi$  d'un filtre passe-bas du premier ordre s'écrit en fonction de  $x$  :

$$\phi(x) = \arg(\underline{H}(jx)) = -\arg(\underline{D}(jx)) = -\arctan(x)$$

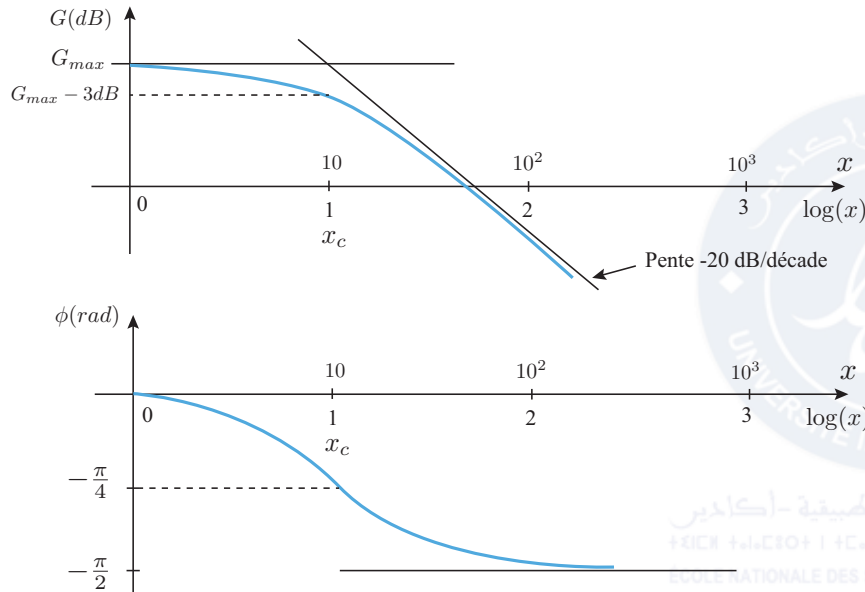
Pour tracer le diagramme de Bode, il faut connaître le comportement asymptotique de  $\phi$  quand  $x \rightarrow 0$  et quand  $x \rightarrow +\infty$

- Pour  $x = x_c = 1$ , on a  $\phi(x_c) = -\pi/4$
- Quand  $x \rightarrow 0$ , alors  $\phi(x) \rightarrow 0$   
⇒ Aux basses fréquences, L'asymptote correspondante est une droite horizontale.
- Quand  $x \rightarrow +\infty$ , alors  $\phi(x) \rightarrow -\pi/2$   
⇒ Aux hautes fréquences, L'asymptote correspondante est une droite horizontale.



## Filtre passe-bas

### Diagramme de Bode



## Filtre passe-haut

### Fonction de transfert

#### Propriété

La fonction de transfert d'un filtre passe-haut du premier ordre s'écrit :

$$\underline{H}(jx) = \frac{H_0 jx}{1 + jx}, \quad \text{Avec } x = \frac{\omega}{\omega_{ref}}$$

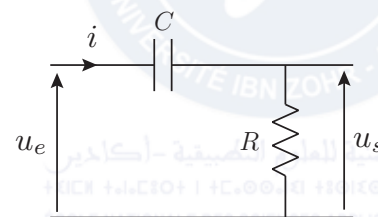
#### Exemple

La fonction de transfert du filtre CR :

$$H(j\omega) = \frac{jRC\omega}{1 + jRC\omega}$$

En prenant  $\omega_{ref} = 1/RC$  et  $x = \omega/\omega_{ref}$ , il vient :

$$H(jx) = \frac{jx}{1 + jx}$$



## Filtre passe-haut

### Fréquence de coupure – bande passante

L'amplification en tension  $H$  d'un filtre passe-haut du premier ordre s'écrit en fonction de  $x$  :

$$H(x) = \frac{H_0 x}{\sqrt{1+x^2}} = \frac{H_0}{\sqrt{1+\frac{1}{x^2}}}$$

La fonction  $H(x)$  croît quand  $x$  varie de 0 à  $+\infty$ . Elle est maximum pour  $x \rightarrow \infty$  et on a alors  $H_{max} = H_0$ . La pulsation de coupure  $\omega_c$  vérifie donc :

$$H(x_c) = \frac{H_0}{\sqrt{1+\frac{1}{x_c^2}}} = \frac{H_0}{\sqrt{2}}, \quad \text{avec} \quad x_c = \frac{\omega_c}{\omega_{ref}}$$

On en déduit :  $x_c = 1$  soit :

$$\omega_c = \omega_{ref} \quad \text{et} \quad f_c = \frac{\omega_c}{2\pi} = \frac{\omega_{ref}}{2\pi}$$

## Filtre passe-haut

### Fréquence de coupure – bande passante

#### Propriété

La bande passante d'un filtre passe-haut du premier ordre vaut :

$$BP(f) = \left[ f_c = \frac{\omega_{ref}}{2\pi}, +\infty \right]$$

où  $\omega_{ref}$  est la pulsation de référence du circuit.

## Filtre passe-haut

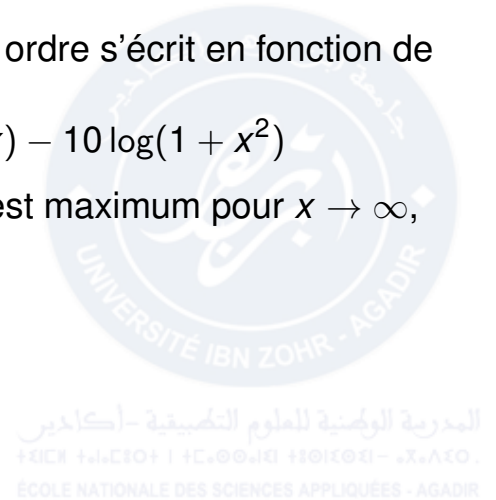
### Étude du gain

Le gain en tension  $G$  d'un filtre passe-haut du premier ordre s'écrit en fonction de  $x$ :

$$G(x) = 20 \log(H(x)) = 20 \log(H_0) + 20 \log(x) - 10 \log(1 + x^2)$$

La fonction  $G(x)$  croît quand  $x$  varie de 0 à  $+\infty$ . Elle est maximum pour  $x \rightarrow \infty$ , et on a alors :

$$G_{max} = G(0) = 20 \log(H_0)$$

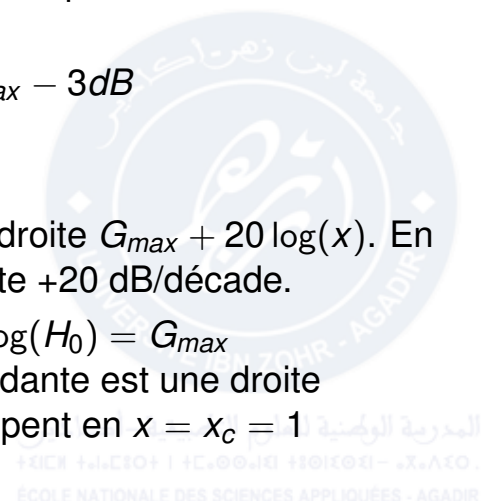


## Filtre passe-haut

### Étude du gain

Pour tracer le diagramme de Bode, il faut connaître le comportement asymptotique de  $G$  quand  $x \rightarrow 0$  et quand  $x \rightarrow +\infty$

- Pour  $x = x_c = 1$ , on a  $H(x_c) = \frac{H_0}{\sqrt{2}}$  et  $G(x_c) = G_{max} - 3dB$
- Quand  $x \rightarrow 0$ , alors  $H(x) \rightarrow H_0 x$  et  $G(x) \rightarrow 20 \log(H_0) + 20 \log(x) = G_{max} + 20 \log(x)$   
 $\Rightarrow$  Aux basses fréquences, le gain  $G$  tend vers la droite  $G_{max} + 20 \log(x)$ . En échelle logarithmique, il s'agit d'une droite de pente  $+20$  dB/décade.
- Quand  $x \rightarrow +\infty$ , alors  $H(x) \rightarrow H_0$  et  $G(x) \rightarrow 20 \log(H_0) = G_{max}$   
 $\Rightarrow$  Aux hautes fréquences, l'asymptote correspondante est une droite horizontale. Les deux courbes asymptotes se coupent en  $x = x_c = 1$





## Filtre passe-haut

### Étude du phase

La phase  $\phi$  d'un filtre passe-haut du premier ordre s'écrit en fonction de  $x$  :

$$\phi(x) = \arg(\underline{H}(jx)) = \arg(\underline{N}(jx)) - \arg(\underline{D}(jx)) = \frac{\pi}{2} - \arctan(x)$$

Pour tracer le diagramme de Bode, il faut connaître le comportement asymptotique de  $\phi$  quand  $x \rightarrow 0$  et quand  $x \rightarrow +\infty$

- Pour  $x = x_c = 1$ . on a  $\phi(x_c) = \pi/4$
- Quand  $x \rightarrow 0$ , alors  $\phi(x) \rightarrow \frac{\pi}{2}$   
 ⇒ Aux basses fréquences, L'asymptote correspondante est une droite horizontale.
- Quand  $x \rightarrow +\infty$ , alors  $\phi(x) \rightarrow 0$   
 ⇒ Aux hautes fréquences, L'asymptote correspondante est une droite horizontale.



## Filtre passe-haut

### Diagramme de Bode

