

**Exercice 1/**

On considère un système physique dont l'espace des états est à trois dimensions et rapporté à la base orthonormée formée par  $\{|u_1\rangle, |u_2\rangle, |u_3\rangle\}$ . Dans la base de ces trois vecteurs, l'hamiltonien  $H$  du système et l'observable  $A$  sont donnés par :

$$H = \hbar\omega_0 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad A = a \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$a$  et  $\omega_0$  sont des constantes réelles.

Le système à l'instant  $t = 0$  est dans l'état :

$$|\psi(0)\rangle = \frac{i}{\sqrt{2}}|u_1\rangle + \frac{1}{2}|u_2\rangle + \frac{1}{2}|u_3\rangle$$

1) On mesure, à l'instant  $t = 0$ , l'énergie du système, quelles valeurs peut-on trouver et avec quelles probabilités ?

- Calculer pour le système dans l'état  $|\psi(0)\rangle$  l'écart quadratique moyen  $\Delta H$ .

2) A  $t=0$  on mesure  $H$ , on trouve  $2\hbar\omega_0$ , quel est le vecteur d'état immédiatement après la mesure ?

3) Au lieu de mesurer  $H$  à l'instant  $t = 0$ , on mesure  $A$ , quels résultats peut-on trouver et avec quelles probabilités ?

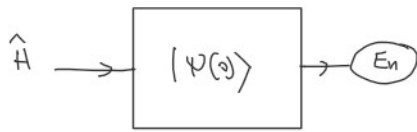
Quel est le vecteur d'état immédiatement après la mesure ?

4) Calculer le vecteur d'état  $|\psi(t)\rangle$  du système à l'instant  $t$ .

5) Quels résultats obtient-on si l'on mesure à l'instant  $t$  l'observable  $A$  ? Interprétation ?

$$\mathcal{E} = \{|u_1\rangle, |u_2\rangle, |u_3\rangle\}. \quad \dim \mathcal{E} =$$

$$|\psi(0)\rangle = \frac{i}{\sqrt{2}}|u_1\rangle + \frac{1}{2}|u_2\rangle + \frac{1}{2}|u_3\rangle.$$



val. propres de  $\hat{H}$  : = { résultats de mesure ? }

$$\det(\hat{H} - \lambda \mathbb{1}_{\mathcal{E}}) = 0 \Leftrightarrow \begin{vmatrix} 1-\lambda & 0 & 0 \\ 0 & 2-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 2-\lambda \end{vmatrix} = 0$$

$$\|\hat{H}\| = \frac{H}{\hbar\omega_0}$$

$$(1-\lambda)(2-\lambda)(2-\lambda) = 0$$

$$\lambda = 1 \quad \lambda = 2.$$

$$E_1 = \hbar\omega_0, \quad E_2 = 2\hbar\omega_0.$$

résultats possible =  $\{\hbar\omega_0, 2\hbar\omega_0\}$ .

\* Vect. propres :  $\hbar\omega_0 \rightarrow |u_1\rangle$

$2\hbar\omega_0 \rightarrow \begin{matrix} |u_2\rangle \\ |u_3\rangle \end{matrix}$

$$P(\hbar\omega_0) = |\langle u_1 | \psi(0) \rangle|^2 = \left| \langle u_1 | \left( \frac{i}{\sqrt{2}} |u_1\rangle + \dots \right) \right|^2 = \frac{1}{2}$$

$$P(2\hbar\omega_0) = |\langle u_2 | \psi(0) \rangle|^2 + |\langle u_3 | \psi(0) \rangle|^2 = \frac{1}{2}$$

$$\sum P = 1 \Leftrightarrow P(\hbar\omega_0) + P(2\hbar\omega_0) = 1$$

$$\Delta H = \sqrt{\langle H^2 \rangle - \langle H \rangle^2}$$

$$\langle H \rangle = \langle \psi(0) | H | \psi(0) \rangle = \sum_{i=1}^2 E_i P(E_i)$$



$$\langle H \rangle_{|\psi\rangle} = \langle \psi | H | \psi \rangle = \sum_{i=1}^3 E_i P(E_i)$$

$$= \hbar\omega_0 \cdot \frac{1}{2} + 2\hbar\omega_0 \cdot \frac{1}{2}$$

$$\langle H \rangle_{|\psi\rangle} = \frac{3}{2} \hbar\omega_0 \rightarrow \langle H \rangle^2 = \frac{9}{4} \hbar^2 \omega_0^2$$

$$H^2 = \hbar^2 \omega_0^2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

val.  $H^2$ :  $\hbar^2 \omega_0^2$ ,  $\underline{\underline{4\hbar^2 \omega_0^2}}$

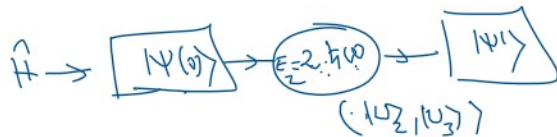
$$P(\hbar^2 \omega_0^2) = |\langle v_1 | \psi \rangle|^2 = \frac{1}{2}$$

$$P(4\hbar^2 \omega_0^2) = \frac{1}{2}$$

$$\langle H^2 \rangle = \frac{1}{2} \cdot (\hbar^2 \omega_0^2)^2 + \frac{1}{2} \cdot 4(\hbar^2 \omega_0^2)^2 = \frac{17}{2} (\hbar^2 \omega_0^2)^2$$

$$\Delta H = \sqrt{\frac{\hbar^2 \omega_0^2}{4}} = \frac{\hbar \omega_0}{2}$$

2)  $t=0$ :



$$|\psi_2\rangle = \frac{P_2 |\psi(t=0)\rangle}{\sqrt{\langle \psi(t=0) | P_2 | \psi(t=0) \rangle}}$$

$$P_2 = |v_2\rangle \langle v_2| + |v_3\rangle \langle v_3|$$

$$= \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

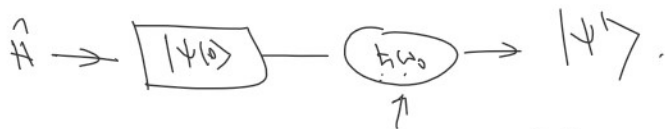
$$P_2 |\psi(t=0)\rangle = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \frac{1}{2} |v_2\rangle + \frac{1}{2} |v_3\rangle$$

$$\| \psi_2 | \psi(t=0) \rangle \| = \sqrt{\langle \psi(t=0) | P_2 | \psi(t=0) \rangle} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$



$$\|x_2|\psi\rangle\| = \sqrt{\langle\psi|\psi\rangle\langle x_2|x_2\rangle} = \sqrt{\frac{1}{2}}$$

$$|\psi'\rangle = \frac{\frac{1}{\sqrt{2}}|v_2\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}}|v_3\rangle}{\sqrt{\frac{1}{2}}} = \frac{1}{\sqrt{2}}|v_2\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}}|v_3\rangle$$



$$|\psi'\rangle = \frac{P_1|\psi\rangle}{\|P_1|\psi\rangle\|}$$

$P_1: |v_1\rangle$

$$P_1 = |v_1\rangle\langle v_1|$$

$$\begin{aligned} P_1|\psi\rangle &= |v_1\rangle\langle v_1| \left( \frac{1}{\sqrt{2}}|v_1\rangle + \frac{1}{2}|v_2\rangle + \frac{1}{2}|v_3\rangle \right) \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}}|v_1\rangle\langle v_1|v_1\rangle + \frac{1}{2}|v_1\rangle\langle v_1|v_2\rangle + \frac{1}{2}|v_1\rangle\langle v_1|v_3\rangle \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}}|v_1\rangle \end{aligned}$$

$\begin{matrix} \cdot \cdot \cdot \\ \cdot \cdot \cdot \\ \cdot \cdot \cdot \end{matrix}$

$$\|P_1|\psi\rangle\| = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$|\psi'\rangle = \sqrt{2}|v_1\rangle$$

3)

$$A \rightarrow |\psi\rangle\langle v_1|$$

$$A = \alpha \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\bar{A} = \alpha \begin{pmatrix} |v_2\rangle\langle v_2| \\ 0 & 1 \\ A & v \end{pmatrix}$$

$$\det(\bar{A} - \lambda M_{uv}) = 0 \Rightarrow \begin{vmatrix} -\lambda & a \\ a & -\lambda \end{vmatrix} = 0$$

$$\lambda^2 - a^2 = 0$$

$$\lambda_{\pm} = \pm a \quad \text{zwei Eigenwerte}$$



$$\begin{cases} \lambda_+ = +a & \text{2 fois déjanté.} \\ \lambda_- = -a \end{cases}$$

$$\lambda_+ \rightarrow |\lambda_+\rangle$$

$$|\lambda_+\rangle \in \{|u_2\rangle, |u_3\rangle\}$$

$$|\lambda_+\rangle = \alpha |u_2\rangle + \beta |u_3\rangle.$$

$$|\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1 \quad (1)$$

$$\overline{A} |\lambda_+\rangle = a |\lambda_+\rangle.$$

$$\alpha \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$$

$$\boxed{\alpha = \beta} \quad (2)$$

$$2|\alpha|^2 = 1 \Rightarrow |\alpha| = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad (\alpha \in \mathbb{R})$$

$$\Rightarrow \alpha = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\boxed{\beta = \frac{1}{\sqrt{2}}}$$

$$|\lambda_+\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|u_2\rangle + |u_3\rangle + 0|u_1\rangle)$$

$$* |\lambda_-\rangle = \alpha' |u_2\rangle + \beta' |u_3\rangle$$

$$|\alpha'|^2 + |\beta'|^2 = 1$$

$$\overline{A} |\lambda_-\rangle = -a |\lambda_-\rangle$$

$$\alpha' \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = -\alpha' \begin{pmatrix} \alpha' \\ \beta' \end{pmatrix}$$

$$\boxed{\beta' = -\alpha'} \Rightarrow |\alpha'| = -|\beta'|$$

$$|\alpha'|^2 + |\alpha'|^2 = 1 \Rightarrow |\alpha'| = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\Rightarrow \alpha' = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$|\lambda_-\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|u_2\rangle - |u_3\rangle) \checkmark$$





$$|x\rangle + |y\rangle = \dots$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \langle x| = \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \langle y| = -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{cases} \quad |x\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|u_2\rangle - |u_3\rangle) \checkmark$$

$$2|\langle x|y\rangle|^2 = 1 \Rightarrow |\langle x|y\rangle| = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow \langle x|y\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \langle x| = -\frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$|x\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|u_2\rangle - |u_3\rangle) \checkmark$$

$$P(a) = |\langle u_1|\psi(t)\rangle|^2 + |\langle u_2|\psi(t)\rangle|^2$$

$$= \frac{1}{2} + \frac{1}{2} = 1$$

$$\langle u_1|\psi(t)\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{i}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} \left( \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right) = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$P(-a) = 0 = |\langle u_2|\psi(t)\rangle|^2$$

$$4) |\psi(t)\rangle = U(t, t_0) |\psi(t_0)\rangle$$

$$t_0 = 0: |\psi(t)\rangle = U(t, 0) |\psi(0)\rangle$$

$$U(t, 0) = e^{-i \frac{Ht}{\hbar}}$$

$$e^{-i \frac{Ht}{\hbar}} \left\{ \frac{i}{\sqrt{2}} |u_1\rangle + \frac{1}{2} |u_2\rangle + \frac{1}{2} |u_3\rangle \right\}$$

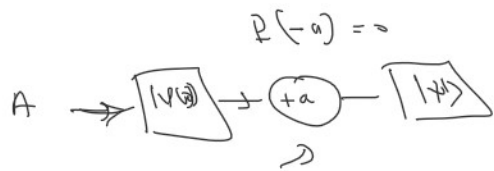
$$= \frac{i}{\sqrt{2}} e^{-i \frac{E_1 t}{\hbar}} |u_1\rangle + \frac{1}{2} e^{-i \frac{E_2 t}{\hbar}} |u_2\rangle + \frac{1}{2} e^{-i \frac{E_3 t}{\hbar}} |u_3\rangle$$

$$|\psi(t)\rangle = \frac{i}{\sqrt{2}} e^{-i \omega_1 t} |u_1\rangle + \frac{1}{2} e^{-i 2\omega_1 t} (|u_2\rangle + |u_3\rangle)$$

$$\left. \begin{aligned} |\psi(t)\rangle &= \frac{P_n |\psi\rangle}{\|P_n |\psi\rangle\|} \\ |\psi(t)\rangle &= e^{-i H t / \hbar} |\psi(0)\rangle \end{aligned} \right\}$$

$$H|u_2\rangle = \dots |u_2\rangle$$





$$P_+ = |u\rangle\langle u| + |x_+\rangle\langle x_+|$$

$$\begin{aligned}
 P_+ |\psi\rangle &= (|u\rangle\langle u| + |x_+\rangle\langle x_+|) \left( \frac{i}{\sqrt{2}} |u_1\rangle + \frac{1}{2} |u_2\rangle + \frac{1}{2} |u_3\rangle \right) \\
 &= \frac{i}{\sqrt{2}} |u\rangle\langle u|u_1\rangle + \frac{i}{\sqrt{2}} |x_+\rangle\langle x_+|u_1\rangle + \frac{1}{2} |x_+\rangle\langle x_+|u_2\rangle + \frac{1}{2} |x_+\rangle\langle x_+|u_3\rangle \\
 &= \frac{i}{\sqrt{2}} |u\rangle + \frac{1}{2} |u\rangle + \frac{1}{2} |u_3\rangle = |\psi\rangle
 \end{aligned}$$

5/12/1